

【IEEE列表会议听众招募】IRCE 2023日程新鲜出炉，请查收！听众
招募倒计时，邀请您赴吉避暑，共赏长白山美景！

爱科会易RASE

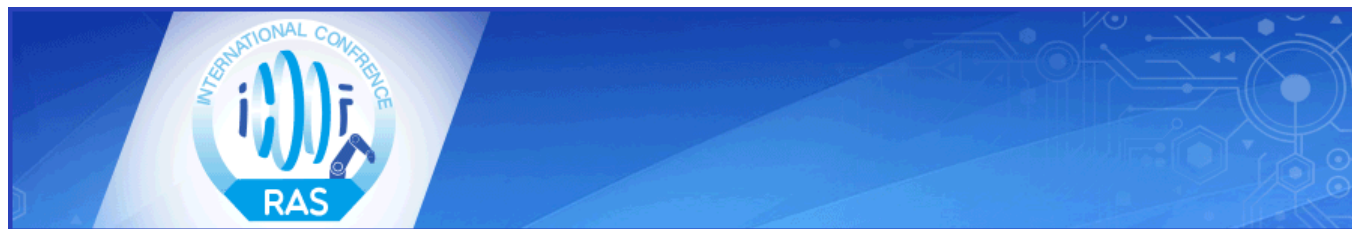
第六届智能机器人与 控制工程国际会议

IRCE

2023.8.4-6

中国
吉林

2023



第六届智能机器人与控制工程国际会议(IRCE 2023)将于**2023年8月4-6日在中国吉林省吉林市**召开。本次会议由东北电力大学、IEEE、IEEE RAS主办，吉林省精密驱智能控制国际联合研究中心、东北电力大学自动化工程学院承办，东北大学、康考迪亚大学、天津大学等高校和单位共同支持。IRCE 2023希望继续致力于为智能机器人、自动化和控制工程等相关领域专家学者提供一个良好的学术交流平台，交流业内最新研究成果和发展趋势，扩大会议国际影响力。本次大会非常荣幸邀请到**中国工程院柴天佑院士 (IFAC Fellow, IEEE Fellow)**，**墨西哥国立理工大学余文教授**，**瑞典皇家理工学院Danica Kragic教授 (IEEE Fellow)** 作主旨报告。以外，本次大会还设有3个特邀分会，7个线上线下分会场，学生论文竞赛，实验室参观等丰富活动日程。最新日程新鲜出炉，请您查收！期待与您相约8月避暑胜地吉林！大会听众招募进入最后倒计时，诚邀您的加入！



// IRCE 2023日程简报 //

2023 年 8 月 4 日		
时间	安排	地点
10:00-17:00	签到	酒店大堂
14:00-16:00	实验室参观	东北电力大学
10:00-12:00	线上报告人测试	
10:00-12:00	Session A & B 线上测试	

2023 年 8 月 5 日		
时间	安排	地点
9:20-9:40	开幕致辞 孙灵芳教授, 副校长, 东北电力大学 苏春翌教授, 加拿大康考迪亚大学	牡丹厅
9:40-10:20	主旨报告 1 (现场) 柴天佑院士, 东北大学	牡丹厅
10:20-11:00	集体照&茶歇	
11:00-11:40	主旨报告 2 (线上) 余文教授, 墨西哥国立理工大学	牡丹厅
11:40-12:20	主旨报告 3 (线上) Danica Kragic 教授, 瑞典皇家理工学院	牡丹厅
12:20-13:30	午餐	多功能厅 7F
13:30-16:10	特邀分会 1: 人工肌肉 刘遵峰, 万鹏博, 李毅, 代坤, 邸江涛, 党宇, 夏治刚, 陈鲁倬	第二会议室
13:30-15:50	特邀分会 2: 主动视觉和交互 奥宽雅 (线上), 陈东岳, 王立辉, 早川智彦 (线上), 贾同, 渡边义浩 (线上), 蒋伟楷	第三会议室
13:30-15:15	线上分会 A: 先进电子技术及工程应用	
16:10-16:40	茶歇	
15:30-18:15	线上分会 B: 机械系统中的系统模型与运动控制	
16:40-18:00	特邀分会 1: 人工肌肉 孙胜童, 凌盛杰, 周湘, 常春雨	第二会议室
16:40-18:10	最佳学生报告竞赛	第三会议室
18:30	晚宴	多功能厅 7F

2023 年 8 月 6 日		
时间	安排	地点
9:00-10:20	特邀分会 3: 微驱动系统的建模与控制 刘延芳, 孟庆鑫, 刘振忠, 张颖	第二会议室
9:00-10:30	分会 1: 控制理论与控制模型分析	第三会议室
10:30-11:00	茶歇	
11:00-12:00	特邀分会 3: 微驱动系统的建模与控制 徐云浪, 高伟男, 刘勇华	第二会议室
10:50-12:20	分会 2: 智能机器人与机器视觉	第三会议室
12:20-13:30	午餐	多功能厅 7F
13:30-15:00	分会 3: 机械系统中的系统模型与运动控制	第二会议室
13:30-15:00	分会 4: 现代信息理论与数据计算	第三会议室
15:00-15:30	茶歇	
15:30-17:00	分会 5: 机器人系统设计与移动控制	第二会议室

大会特邀重磅嘉宾



IEEE Fellow, IFAC Fellow

柴天佑院士，东北大学

报告题目

工业元宇宙驱动的复杂工业过程PID整定智能系统

简介：柴天佑，中国工程院院士，控制理论与控制工程专家，IEEE Life Fellow, IFAC Fellow。曾任国际自动控制联合会（IFAC）技术局成员及IFAC制造与仪表技术协调委员会主席(1996-1999)，国家自然科学基金委员会信息科学部主任（2010-2018）。现任东北大学学术委员会主任（2011~），《自动化学报》主编，流程工业综合自动化国家重点实验室主任，国家冶金自动化工程技术研究中心主任。

长期从事复杂工业过程控制、优化和综合自动化与智能化的基础研究与工程技术研究。提出了多变量自适应解耦控制理论与方法，建立了生产全流程多目标动态优化决策与控制一体化理论与方法；主持研发了智能解耦控制技术及其系统、重大耗能设备智能运行反馈控制技术及其系统、生产全流程智能优化控制技术及其系统和综合自动化系统，并成功应用于流程工业，取得了显著的社会经济效益。

发表IFAC会刊和IEEE汇刊论文共计210余篇，其中1篇论文获国际控制技术顶级期刊IFAC杂志Control Engineering Practice 2011-2013 最佳论文奖。已培养博士百余名，硕士260余名。应邀在美国、英国、加拿大、日本等国举行的IFAC、IEEE国际会议上作大会特邀报告30余次。以第一完成人获国家自然科学基金二等奖、国

家技术发明二等奖、国家科技进步二等奖共五项，省部级特等奖、一等奖十三项；两次获得全国五一劳动奖章，2002年获何梁何利基金科学与技术进步奖，2003年获辽宁省科技功勋奖，2005年获全国先进工作者荣誉称号，2010年获第一届杨嘉墀科技奖一等奖。2007年在IEEE系统与控制联合会议上被授予控制研究杰出工业成就奖，2017年获亚洲控制协会Wook Hyun Kwon 教育奖。



余文教授，墨西哥国立理工大学

报告题目

Model-Free Optimal PD Control for Robots Using Deep Learning Methods

Bio: Wen Yu received the B.S. degree in automation from Tsinghua University, Beijing, China in 1990 and the M.S. and Ph.D. degrees, both in automatic control, from Northeastern University, Shenyang, China, in 1992 and 1995, respectively. From 1995 to 1996, he served as a lecturer in the Department of Automatic Control at Northeastern University, Shenyang, China. Since 1996, he has been with CINVESTAV-IPN (National Polytechnic Institute), Mexico City, Mexico, where he is currently a professor with the Departamento de Control Automatico. From 2002 to 2003, he held research positions with the Instituto Mexicano del Petroleo. He was a Senior Visiting Research Fellow with Queen's University Belfast, Belfast, U.K., from 2006 to 2007, and a Visiting Associate Professor with the University of California, Santa Cruz, from 2009 to 2010. He also holds a visiting professorship at Northeastern University in China from 2006. Dr.Wen Yu serves as associate editors of IEEE Transactions on Cybernetics and Journal of Intelligent and Fuzzy Systems. He is a member of the Mexican Academy of Sciences.



IEEE Fellow

报告题目

Representation Learning for Robotics Tasks

Bio: Danica Kragic is a Professor at the School of Computer Science and Communication at the Royal Institute of Technology, KTH. She received MSc in Mechanical Engineering from the Technical University of Rijeka, Croatia in 1995 and PhD in Computer Science from KTH in 2001. She has been a visiting researcher at Columbia University, Johns Hopkins University and INRIA Rennes. She is the Director of the Centre for Autonomous Systems. Danica received the 2007 IEEE Robotics and Automation Society Early Academic Career Award. She is a member of the Royal Swedish Academy of Sciences, Royal Swedish Academy of Engineering Sciences and Young Academy of Sweden. She holds a Honorary Doctorate from the Lappeenranta University of Technology. She chaired IEEE RAS Technical Committee on Computer and Robot Vision and served as an IEEE RAS AdCom member. Her research is in the area of robotics, computer vision and machine learning. In 2012, she received an ERC Starting Grant. Her research is supported by the EU, Knut and Alice Wallenberg Foundation, Swedish Foundation for Strategic Research and Swedish Research Council. She is an IEEE Fellow.

大会特邀分会

特邀分会 1 人工肌肉

报告日程简报：

特邀分会 1：人工肌肉		
2023 年 8 月 5 日 地点：第二会议室		
时间	报告人	报告题目
13:30-13:50	刘遵峰教授，南开大学	Power of Fiber Twist
13:50-14:10	万鹏博，北京化工大学	Flexible Wearable Electronic Sensor and Smart Actuator Assembled from Bioinspired Nacre-like Polymer Nanocomposites
14:10-14:30	李毅，浙江工业大学	PVC Gel-based Artificial Muscles for Soft Robotics
14:30-14:50	代坤，郑州大学	The Tuning of Strain Sensing Performances of Flexible Conductive Polymer Composites by the Design of Conductive Network Microstructure
14:50-15:10	邱江涛，中国科学院苏州纳米技术与纳米仿生研究所	Precise Actuation and Perception Feedback of Artificial Muscle Fibers
15:10-15:30	党宇，南开大学	Soft Ring Actuation Based Gastric Simulator: Design, Modelling and Experiments
15:30-15:50	夏治刚，武汉纺织大学	Particle Flow Spun Yarns for Electronic Textiles
15:50-16:10	陈鲁倬，福建师范大学	Asymmetric Bilayer Actuators for Artificial Muscles
16:40-17:00	孙胜童，东华大学	Gel Fiber-based Artificial Muscles
17:00-17:20	凌盛杰，上海科技大学	Silk Fibroin Ionotronics
17:20-17:40	周湘，中国药科大学	A Protein-Like Nanogel for Spinning
17:40-18:00	常春雨，武汉大学	Hierarchically Structured Artificial Spider Silk Nanocellulose Reinforced Hydrogel Actuators for Artificial Muscles

特邀分会 2 主动视觉和交互

报告日程简报:

特邀分会 2: 主动视觉和交互		
2023 年 8 月 5 日 地点: 第三会议室		
时间	报告人	报告题目
13:30-13:50	奥寛雅, 群馬大学 (线上)	Aerial Display Based on High-speed Visual Servoing Using Dynamic Optical Components
13:50-14:10	陈东岳, 东北大学	Attention-guided Gated-convolution Network -- a Method for Raw Depth Completion
14:10-14:30	王立辉, 广东省科学院	Research on a High-speed Active Vision Pose Perception Method for Dynamic Projection Mapping
14:30-14:50	早川智彦, 东京理科大学 / 东京大学 (线上)	User Performance Based on the Effects of Low Video Latency between Visual and Haptic Information in Immersive Environments
14:50-15:10	贾同, 东北大学	3D Scanning and Modeling for Mixed Reality
15:10-15:30	渡边義浩, 东京工业大学 (线上)	Augmented Real-world Interaction with High-speed Vision and Projection
15:30-15:50	蒋伟楷, 广州市浩洋电子股份有限公司	Research and Design of Automatic Tracking System for Stage Lighting Based on Visual Perception and Predictive Control

特邀分会 3 微驱动系统的建模与控制

报告日程简报:

特邀分会 3: 微驱动系统的建模与控制		
2023 年 8 月 6 日 地点: 第二会议室		
时间	报告人	报告题目
9:00-9:20	刘延芳, 哈尔滨工业大学	Artificial Intelligence for Spacecraft and Aircraft: Sensing, Modeling and Safe Control
9:20-9:40	孟庆鑫, 中国地质大学 (武汉)	Design, Control and Application of Pneumatic Soft Actuators
9:40-10:00	刘振忠, 天津理工大学	Research progress of Neurosurgery Craniotomy Robot
10:00-10:20	张颖, 东北大学	Artificial Muscle Actuators and Modeling and Control Methods for Soft Robots
11:00-11:20	徐云浪, 复旦大学	Modeling and Control of Precision Reluctance Actuators and Their Applications
11:20-11:40	高伟男, 东北大学	Adaptive Optimal Control and Output Regulation based on Reinforcement Learning
11:40-12:00	刘勇华, 广东工业大学	Quadratic Programming-based Adaptive Control for Quadruped Robots with Unknown Payload

// IRCE 2023听众招募倒计时 //

大会开幕在即, 欢迎更多智能机器人、自动化和控制工程等相关领域学术界、企业界人士参会, 听众招募倒计时中, 诚邀您的参会, 深入交流探讨, 创造更加浓厚的学术氛围!

1, 现场参会报名, 请访问此链接或扫描下方二维码填写注册信息:

<http://information-collect.mikecrm.com/tJtoYhA>



2, 热烈欢迎无法现场参会人士免费线上参会, 请扫码添加微信报名, 获取一手会议咨询。



添加微信请备注: IRCE 2023+免费听众

会议地点



酒店名称：吉林义德源大酒店
地址：吉林省吉林市昌邑区解放北路888号

中国吉林市——旅游休闲之城

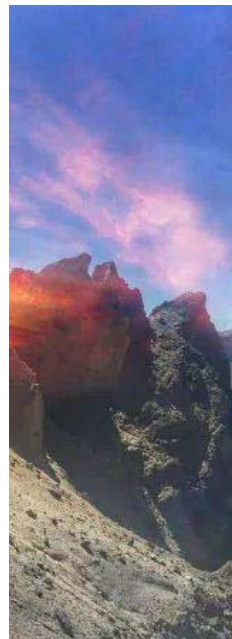
长白山-避暑胜地

吉林市，群山环抱，碧水绕城，天赐禀赋，地呈吉祥，被誉为龙兴福地、雾凇名都、陨石之乡。同时吉林长白山也是7-8月盛夏避暑胜地！



长白山天池

长白山天池位于长白山主峰火山锥的顶部，这里四季风光迷人，是来长白山的必赏之地。长白山的北坡、西坡、南坡都可以观赏到天池，因角度的差异所看到的天池景色也各有意境，而夏季能看到天池的概率较大。



长白山西坡景区

西坡景区位于长白山开园，你还能站在两国界，更开阔、更有气势。



滑动查看更多长白山景点详情



联系方式

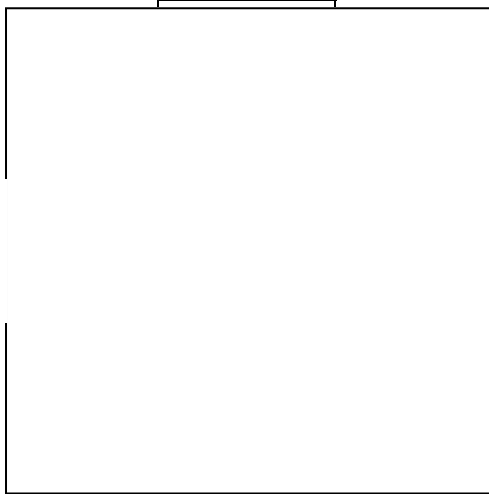
【联系人】：李女士

【邮箱】：irce_conf@vip.163.com

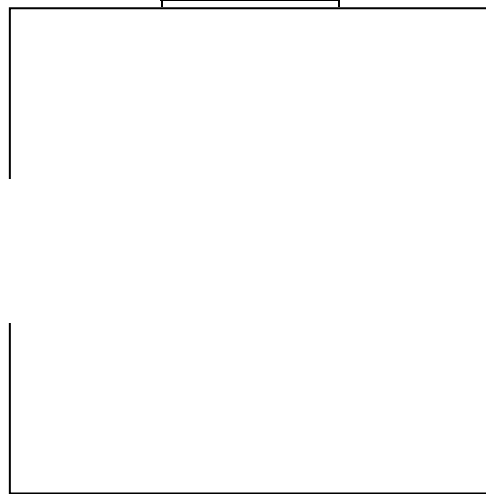
【网站】：www.irce.org

注：本文部分图片及文字均来源于网络，版权归原作者所有，如有版权争议请联系本平台删除

扫码添加我们



扫码关注



官方微信号
获取一对一即时服务

官方公众号
获取会议最新资讯等

End

Read more Reads 94



爱科会易RASE

Follow

Share

Favorite

1

1

2023年世界机器人大会暨世界智能网联汽车大会

2023年世界机器人大会暨世界智能网联汽车大会

我看过的号 爱科会易RASE



刀

刀

7个朋友读过 陈述影视



你能跟上吗？”

你能跟上吗？”

4个朋友读过 依伊伴读

